

**UNIVERSIDADE FEDERAL DE OURO PRETO**  
**INSTITUTO DE CIÊNCIAS EXATAS E BIOLÓGICAS**  
**DEPARTAMENTO DE MATEMÁTICA**

14a. Lista de Matemática Aplicada à Engenharia de Controle e Automação - MTM146

Prof. Júlio César do Espírito Santo

07 de outubro de 2018

- (1) Seja  $G(s)$ , em que  $s = \sigma + j\omega$ , a função de transferência de um determinado sistema. Calcule a imagem do eixo imaginário inteiro; isto é, calcule  $G(j\omega) = |G(j\omega)| \exp(\arg(G(j\omega)))$ , identificando o módulo  $|G(j\omega)|$  e o argumento  $\arg(G(j\omega))$ . Considere  $T, L, \omega_n$  e  $\zeta$  constantes reais.

(a)  $G(s) = \frac{1}{1 + sT}$                       (b)  $G(s) = \frac{1}{Ts}$                       (c)  $G(s) = \frac{1}{s(Ts + 1)}$

(d)  $G(s) = \frac{\omega_n^2}{s^2 + 2\zeta\omega_n s + \omega_n^2}$                       (e)  $G(s) = e^{-sT}$                       (f)  $G(s) = \frac{e^{-sL}}{s(Ts + 1)}$ .

- (2) Determine o fator de escala  $|f'(z_0)|$  e o ângulo de rotação  $\psi_0 = \arg[f'(z_0)]$  que são produzidos pela transformação

$$f(z) = \frac{1}{z}$$

nos pontos (a)  $z = 1$  (b)  $z = j$  (c)  $z = -2$  (d)  $z = 1 + j$  e (e)  $z = re^{j\theta}$ .

Resp. 1,  $\pi$ ; 1, 0; 1/4,  $\pi$ ; 1/2,  $\pi/2$ ; 1/r<sup>2</sup>,  $\pi - 2\theta$ .

- (3) Seja o quadrado de vértices  $1 \pm j$  no plano- $z$ , incluindo os segmentos de reta que são a porção dos eixos  $x = 0$  e  $y = 0$  no interior do quadrado. Obtenha no plano- $f(z)$  a imagem deste quadrado para cada função  $w = f(z)$  abaixo. Desenhe-a no plano- $w$ .

(a)  $f(z) = 1/z$                       (b)  $f(z) = 2z + j$                       (c)  $f(z) = e^z$

(d)  $f(z) = z^2$                       (e)  $f(z) = \text{sen}(z)$                       (f)  $f(z) = \frac{z + j}{z - j}$

(Bilinear Moëbius Transformation)

(4) (Pólos e Zeros) Um **zero de ordem m** de uma função  $w = f(z)$  é um número complexo  $z_0 \in \mathbb{C}$  tal que

$$f(z_0) = 0$$

e todas as derivadas

$$f'(z_0) = f''(z_0) = f'''(z_0) = \dots = f^{(m-2)}(z_0) = f^{(m-1)}(z_0) = 0,$$

mas

$$f^{(m)}(z_0) \neq 0.$$

Um **pólo de ordem m** é um número complexo  $z_0 \in \mathbb{C}$  para o qual existe uma função  $\phi(z)$ , holomorfa em  $z_0$ , com  $\phi(z_0) \neq 0$  e um inteiro não negativo  $m$  para os quais

$$f(z) = \frac{\phi(z)}{(z - z_0)^m}.$$

(Um pólo de ordem 1 é chamado de pólo simples)

(a) Calcule os zeros de

$$f(z) = \text{sen } z$$

(b) Calcule os zeros e determine a ordem dos mesmos onde

$$f(z) = 3(z - 1)^2.$$

(c) obtenha os zeros com suas ordens e os pólos e suas ordens onde

$$f(z) = \frac{z + 1}{z^2 + 9}.$$

(d) obtenha os zeros com suas ordens e os pólos e suas ordens onde

$$f(z) = \frac{z + 2}{(z - 5)^2(z + 7)^3}.$$