

**UNIVERSIDADE FEDERAL DE OURO PRETO**  
**INSTITUTO DE CIÊNCIAS EXATAS E BIOLÓGICAS**  
**DEPARTAMENTO DE MATEMÁTICA**

5a. Lista de Matemática Aplicada à Engenharia de Controle e Automação - MTM146  
 Prof. Júlio César do Espírito Santo

03 de abril de 2019

(1) Esboce no plano complexo o conjunto de pontos  $s = \sigma + j\omega$  que satisfazem as expressões (a)  $\sigma < 0$ , (b)  $\sigma > 0$  e (c)  $-2 \leq \omega \leq 2$ .

(2) Encontre o conjunto solução das equações para  $s \in \mathbb{C}$ .

(a)  $s^3 = j$                       (b)  $s^4 + 16 = 0$                       (c)  $1 + s + s^2 + s^3 + s^4 + s^5 = 0$   
 (d)  $s^6 + 7s^3 - 8 = 0$                       (e)  $s^3 = \bar{s}$

Resp.  $z = (\pm\sqrt{3} + j)/2, -j; \pm\sqrt{2} \pm \sqrt{2}j; -1, (\pm 1 \pm \sqrt{3}j)/2; 1, (-1 \pm \sqrt{3}j)/2, -2, 1 \pm \sqrt{3}j; 0, \pm 1, \pm j.$

(3) Se  $z = (1 + j\sqrt{3})/2$ , calcule

(a)  $z^6$                       (b)  $1 + z + z^2 + z^3 + \dots + z^{47}$ .                      Resp. 1; 0

(4) Esboce no plano complexo o conjunto de pontos  $s \in \mathbb{C}$  que satisfaçam a cada uma das expressões abaixo.

(a)  $|s - 2 + j| \leq 1$                       (b)  $|2s + 3| > 4$   
 (c)  $\text{Im}(s) > 1$                       (d)  $|\text{Im}(s)| > 1$   
 (e)  $|s| > 0, 0 \leq \arg(s) \leq \pi/4$                       (f)  $|s - 4| \geq |s|$   
 (g)  $\text{Re}(s^2) > 0$ ,                      (h)  $1/2 \leq |s - 1 - j| \leq 1$ ,  
 (i)  $0 < |s - s_0| < \delta$ , onde  $s_0 \in \mathbb{C}$  está fixo e  $\delta > 0$ .

(5) (R) Em um circuito puramente resistivo, a tensão  $V(t)$  sobre o resistor é indicada abaixo. Sabendo que

$$V(t) = R \cdot I(t),$$

encontre a expressão senoidal para a corrente  $I(t)$  sobre o resistor  $R$ , se a resistência  $R$  é de  $10\Omega$ . Esboce o diagrama de corrente e tensão no domínio do tempo e explique a relação de fase entre a tensão e a corrente sobre o resistor. (a)  $V(t) = 100 \text{sen}(377t)$  (b)  $V(t) = 25 \text{sen}(377t + 60^\circ)$

(L) Em um circuito puramente indutivo, a corrente  $I(t)$  sobre o indutor cuja indutância  $L$  é  $0,1$  Henry é indicada abaixo. Sabendo que

$$V(t) = L \frac{dI(t)}{dt},$$

encontre a expressão senoidal para a tensão  $V(t)$  sobre o indutor. Esboce o diagrama de corrente e tensão no domínio do tempo e explique a relação de fase entre a tensão e a corrente no indutor. (c)  $I(t) = 10 \text{sen}(377t)$  (d)  $I(t) = 7 \text{sen}(377t - 70^\circ)$

(C) Em um circuito puramente capacitivo, a corrente  $I(t)$  sobre o capacitor de  $100\mu F$  é dada abaixo. Sabendo que

$$I(t) = C \frac{dV(t)}{dt},$$

encontre a expressão senoidal para a tensão sobre o capacitor. Esboce o diagrama de corrente e tensão no domínio do tempo. Explique a relação de fase entre a tensão e a corrente no capacitor. (e)  $I(t) = 40 \text{sen}(500t + 60^\circ)$

Resp. a.  $10 \text{sen}(377t)$  b.  $2,5 \text{sen}(377t + 60^\circ)$ , c.  $377 \text{sen}(377t + 90^\circ)$ , d.  $263,9 \text{sen}(377t + 20^\circ)$ , e.  $800 \text{sen}(500t - 30^\circ)$

- (6) No contexto da análise de circuitos em corrente alternada, quando é preciso operar com quantidades senoidais em determinada frequência como

$$I(t) = i_m \text{sen}(\omega t + \theta),$$

comumente usamos a álgebra dos números complexos e a notação

$$\mathbf{I}(t) = i_{rms} \angle + \theta,$$

onde  $i_{rms} = i_m/\sqrt{2}$ . Este raio vetor, tendo uma magnitude (ou módulo)  $i_{rms}$  constante com a extremidade inicial fixada a origem é chamado *Fasor* quando aplicado a circuitos elétricos.

Converta as expressões abaixo do domínio do tempo para o domínio dos fasores.

- (a)  $50\sqrt{2}\text{sen}(\omega t)$ ,      (b)  $69,6 \text{sen}(\omega t + 72^\circ)$ ,      (c)  $45 \cos(\omega t)$ .

Resp.  $50\angle 0^\circ$ ;  $49,21\angle 72^\circ$ ;  $31,82\angle 90^\circ$ .

- (7) Converta as respostas do exercício (5) desta lista para o domínio dos fasores. Em cada caso, represente a corrente e a tensão em um diagrama fasorial e informe a velocidade angular  $\omega$  e frequência  $f$ , em Hertz.

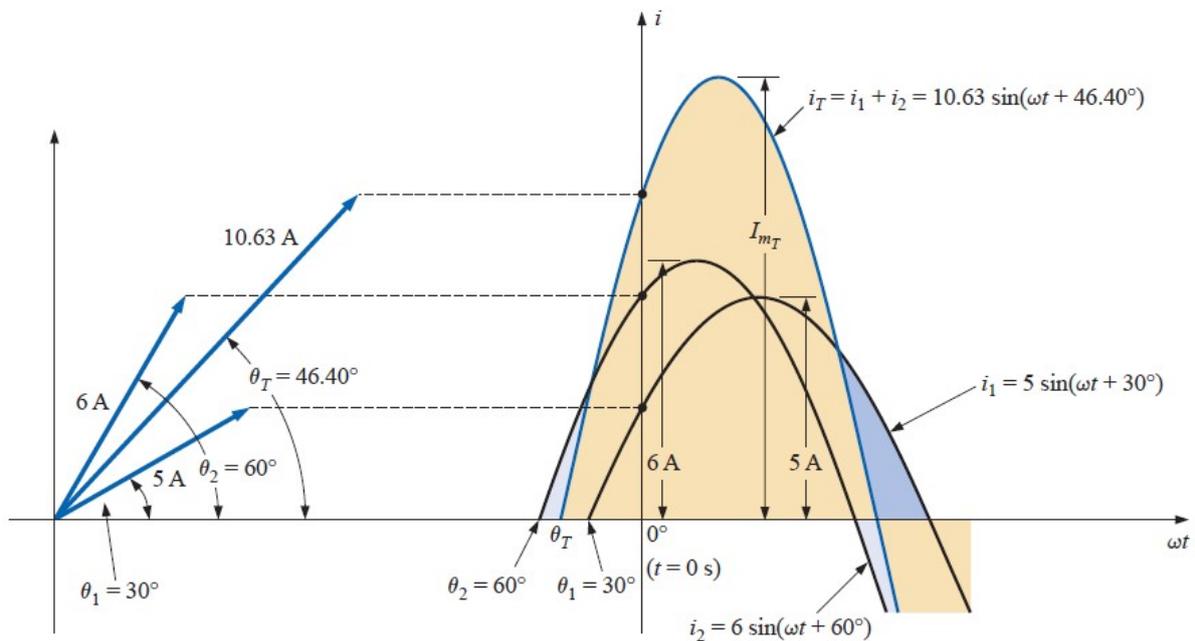
Resp. a.  $7,071\angle 0^\circ$ ;  $60\text{Hz}$ ; b.  $1,768\angle 60^\circ$ ;  $60\text{Hz}$ ; c.  $266,6\angle 90^\circ$ ;  $60\text{Hz}$ ;  
d.  $186,6\angle 20^\circ$ ;  $60\text{Hz}$ ; e.  $565,7\angle -30^\circ$ ;  $79,57\text{Hz}$ ;

- (8) Converta as expressões abaixo do domínio dos fasores para o domínio do tempo (Considere a frequência  $f = 60\text{Hz}$  e  $\omega = 2\pi f$ ).

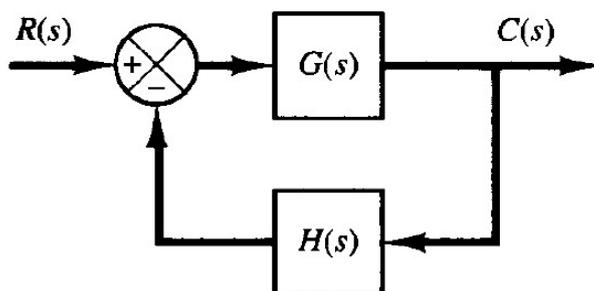
- (a)  $10\angle 30^\circ$ ,      (b)  $115\angle -70^\circ$ .

Resp.  $14,14 \text{sen}(377t + 30^\circ)$ ;  $162,6 \text{sen}(377t - 70^\circ)$ .

- (9) Usar a notação fasorial para calcular  $i_T = i_1 + i_2$ , onde  $i_1 = 5 \text{sen}(\omega t + 30^\circ)$  e  $i_2 = 6 \text{sen}(\omega t + 60^\circ)$ . Veja a figura.



(10) Considere o sistema de controle abaixo, cuja função de transferência de malha fechada é



$$\frac{C(s)}{R(s)} = \frac{G(s)}{1 + G(s)H(s)}.$$

Em grande parte dos casos, o produto  $G(s)H(s)$  é escrito como uma função racional que envolve um parâmetro de ganho  $K$ , isto é,

$$G(s)H(s) = \frac{K(s + z_1)(s + z_2) \cdots (s + z_m)}{(s + p_1)(s + p_2) \cdots (s + p_n)},$$

onde  $0 \leq K \leq \infty$ .

Em cada caso abaixo, use uma cruzinha  $\times$  para representar os pontos  $-p_i$ , e uma bolinha  $\circ$  para representar os pontos  $-z_i$  no plano complexo. O lugar destas raízes fornece importantes informações sobre o comportamento geral do sistema.

$$(a) G(s)H(s) = \frac{K}{s(s + 1)(s + 2)},$$

$$(b) G(s)H(s) = \frac{K(s + 2)}{s^2 + 2s + 3},$$

$$(c) G(s)H(s) = \frac{K(s - 3)(s + 2)}{(s + 1)(s + 1 + 3j)(s + 1 - 3j)},$$

$$(d) G(s)H(s) = \frac{K(s - 2)}{(s^2 + 2s + 5)(s + 1)}.$$

Bons estudos!